

CONCURSO PARA CONTRATAÇÃO de INVESTIGADOR(a)

Cargo/posição/bolsa:

Referência:	AE2025-0470 (CRAS-Geral - CRAS)
	INESC TEC - Instituto de Engenharia de Sistemas e Computadores, Tecnologia e Ciência
Cargo/posição/bolsa:	Investigador
Localidade:	Porto
Área científica:	Genérica: ENGINEERING
	Específica: Electrical engineering

Resumo do anúncio:

O INESC TEC abre concurso para a contratação de 1 Investigador na área de Robótica, sistemas autónomos.

Orientador Científico: André Dias

Início do contrato: 2025-11-14

Local de trabalho: INESC TEC, Porto, Portugal

Texto do anúncio:

Área de trabalho: Robótica, sistemas autónomos

Descrição do Trabalho: - Efetuar o levantamento dos requisitos para o desenvolvimento de um VTOL para operações de vigilância e inspeção de infraestruturas. - Desenvolvimento de algoritmos de Deep Learning para a identificação de cetáceos; - Exploração de técnicas de reconstrução 3D de estruturas críticas. - Efetuar a implementação dos algoritmos na framework ROS. - Efetuar testes preliminares de voo com o VTOL desenvolvido; - Exercer o espírito crítico na avaliação do processo de investigação e dos resultados obtidos.

Objetivos: Efetuar a integração de veículos autónomos aéreos como solução para operações de monitorização e vigilância marítima de vida marinha e de infraestruturas críticas. O veículo autónomo desenvolvido será equipado com uma unidade de comunicação wireless para extração de dados de sistemas de monitorização ambiental remotos, um sistemas de visão de espectro visível e termográfico, e uma unidade computacional para registo e processamento a bordo do UAV na deteção e geolocalização de embarcações e de vida marinha (cetáceos).

Habilidades académicas: Mestre em engenharia eletrotécnica, informática, bioengenharia ou área afim.

Requisitos mínimos: Mestrado em Engenharia Eletrotécnica.

Fatores de preferência:

- Acima de 3 anos de experiência em desenvolvimento de veículos autónomos aéreos, sua conceptualização e desenho;
- Robot operative system ROS/ROS2, PX4, LiDAR, Stereo and Monocular vision, Perception, AI, ML, Path Planning Control, Sensor Fusion Algorithms
- Experiência prévia em Deep Reinforcement Learning para UAVs;
- Experiência prévia na aquisição e processamento de LiDAR e câmaras de espetro visível;
- Experiência prévia em AutoPilot para UAV / UAS;
- Experiência prévia na modelação 3D utilizando Solidworks e Fusion;
- Real-Time Operating Systems: FreeRTOS

Entidade Financiadora:

Tipo de Contrato: Termo Incerto

A contratação será regida pelo estipulado na legislação em vigor relativa a contratos individuais de trabalho a termo incerto, bem como pelas normas internas do INESC TEC.

Critérios de avaliação: A seleção dos candidatos basear-se-á nos seguintes critérios, por ordem decrescente de ponderação:

- a) Curriculum relevante para a área de abertura do concurso
- b) Experiência anterior comprovada.

Bonificação por Incapacidade: Os(As) candidatos(as) que apresentem um grau de incapacidade igual ou superior a 90% terão uma bonificação de 20 pontos na pontuação da Avaliação Curricular.

Os(As) candidatos(as) que apresentem um grau de incapacidade igual ou superior a 60% e menor que 90% terão uma bonificação de 10 pontos na pontuação da Avaliação Curricular.

A pontuação bonificada da Avaliação Curricular poderá, nestes casos, exceder os 100 pontos.

O grau de incapacidade é obrigatoriamente comprovado através da apresentação, em candidatura, do Atestado Médico de Incapacidade Multiuso (AMIM), emitido nos termos do Decreto-Lei nº. 202/96, de 23 de outubro, na redação em vigor.

Júri de Seleção:	Presidente do Júri: André Dias; Vogal: Hugo Miguel Silva; Vogal: Diana Viegas;
Notificação dos resultados:	Os resultados do processo de seleção serão divulgados aos interessados por correio eletrónico.
Período de candidatura:	De 2025-10-16 a 2025-10-29
Submissão candidaturas:	Preenchimento de formulário eletrónico em www.inesctec.pt na secção SEJA NOSSO COLABORADOR